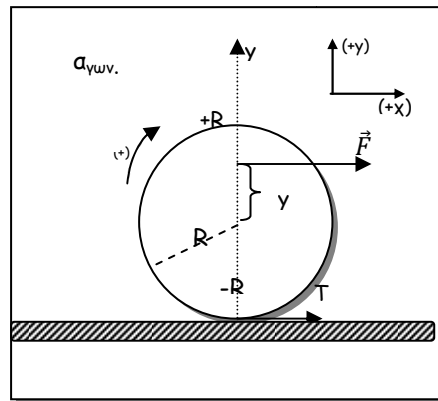


Μερικά ειδικά θέματα...



1. Ο ομογενής τροχός του σχήματος έχει μάζα m ακτίνα R . Η σταθερή δύναμη \vec{F} ασκείται σε ένα σημείο της κατακόρυφης διαμέτρου. Αν y είναι η θέση του σημείου εφαρμογής ($y=0$ το κέντρο του κύκλου) της δύναμης και προφανώς $-R \leq y \leq +R$ τότε να γίνει η γραφική παράσταση της στατικής τριβής T σε συνάρτηση με την θέση y , αν γνωρίζουμε ότι ο τροχός κυλίνεται χωρίς να ολισθαίνει. Δίνεται η ροπή αδράνειας του τροχού ως προς τον άξονα του $I_{cm} = \frac{1}{2} mR^2$.



Απάντηση:

Έστω a_{cm} η μεταφορική επιτάχυνση του τροχού και $\alpha_{\gamma\omega\nu.}$ η γωνιακή επιτάχυνση του. Επειδή ο τροχός κυλίνεται χωρίς να ολισθαίνει ισχύει η σχέση : $a_{cm} = \alpha_{\gamma\omega\nu.} R$ (1). Έστω ότι αποφασίσαμε να σχεδιάσουμε την στατική τριβή με φορά προς τα εμπρός (ο σχεδιασμός γενικά είναι αυθαίρετος)

Για τη μεταφορική κίνηση του τροχού από τον θεμελιώδη νόμο της μηχανικής για τον οριζόντιο άξονα έχουμε : $\Sigma F_x = ma_{cm} \Rightarrow F + T = ma_{cm}$ (2)

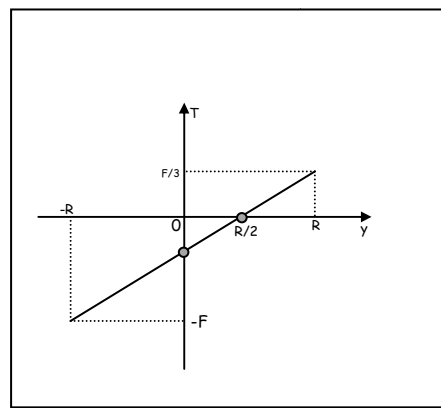
Από τον θεμελιώδη νόμο της στροφικής κίνησης ως προς το κέντρο του τροχού έχουμε: $\Sigma \tau_{(κέντρο\ του\ τροχού)} = I_{cm} \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu.} \Rightarrow F \cdot y - T \cdot R = \frac{1}{2} mR^2 \alpha_{\gamma\omega\nu.}$ (1)

$$F \cdot y - T \cdot R = \frac{1}{2} mR^2 \frac{a_{cm}}{R} \Rightarrow F \cdot y - T \cdot R = \frac{1}{2} R m a_{cm} \xrightarrow{(2)} F \cdot y - T \cdot R = \frac{1}{2} R (F + T) \Rightarrow$$

$$T = \frac{F}{3} \left(\frac{2y}{R} - 1 \right), \quad -R \leq y \leq +R \quad (3)$$

Η γραφική παράσταση της σχέσης (3) φαίνεται στο διπλανό σχήμα:

Από γράφημα προκύπτει το εξής συμπέρασμα : Η στατική τριβή έχει θετική αλγεβρική τιμή, δηλαδή φορά προς τα εμπρός ή πιο απλά έχει ίδια φορά με την \vec{F} όταν το σημείο εφαρμογής της \vec{F} είναι πάνω από το κέντρο O του τροχού και συγκεκριμένα όταν $:\frac{R}{2} < y \leq R$. Οπότε αν σε άσκηση τέτοιου τύπου η δύναμη \vec{F} ασκείται στην περιφέρεια του τροχού τότε αν ο τροχός κυλίνεται χωρίς να ολισθαίνει θα σχεδιάζουμε την στατική τριβή με ίδια φορά με την \vec{F} .



2. Μια ομογενής σφαίρα, μάζας m και ακτίνας R εκτοξεύεται τη χρονική στιγμή $t_0=0$ κατά μήκος οριζόντιου επιπέδου με αρχική ταχύτητα u_0 για το κέντρο μάζας η οποία είναι παράλληλη με το οριζόντιο επίπεδο και αρχική γωνιακή ταχύτητα ω_0 , ως προς τον άξονα που περνά από το κέντρο και είναι παράλληλος στο οριζόντιο επίπεδο και κάθετος στην μεταφορική ταχύτητα. Να υπολογιστεί το χρονικό διάστημα που απαιτείτε ώστε η σφαίρα να σταματήσει την ολίσθηση και να αρχίσει να κυλιέται χωρίς ολίσθηση στις παρακάτω 2 αρχικές συνθήκες : α) $u_0 > \omega_0 R$ και β) $u_0 < \omega_0 R$ (Να υποθέσετε και στις δύο περιπτώσεις ότι η u_0 έχει φορά προς τα δεξιά και σφαίρα στρέφεται με τη φορά κίνησης των δεικτών του ρολογιού.)

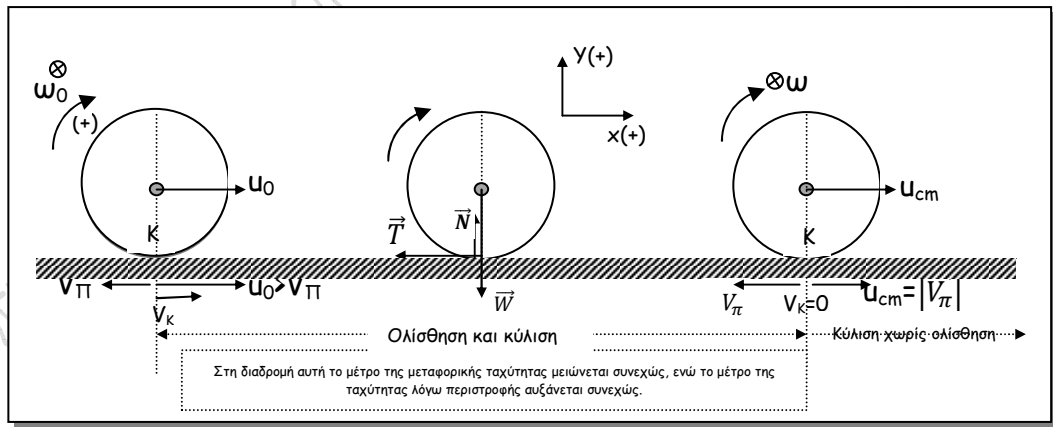
Δίνεται η ροπή αδράνειας της σφαίρας ως προς τον άξονα που περνά από το κέντρο της $I_{cm} = \frac{2}{5}mR^2$, η επιτάχυνση της βαρύτητας g και ο συντελεστής τριβής ολισθήσεως μ ο οποίος θεωρείται ίσος με τον συντελεστή οριακής στατικής τριβής.

Απάντηση

A) Αν $u_0 > \omega_0 R$

Κάθε σημείο του τροχού εκτελεί σύνθετη κίνηση. Η ταχύτητα \vec{V}_K (η συνολική ταχύτητα) του σημείου επαφής είναι : $V_K = u_0 - \omega_0 R$, με κατεύθυνση προς τα εμπρός (όπως το σχήμα). Άρα η τριβή που ασκείται στο σημείο επαφής είναι τριβή ολισθήσεως (η Τριβή είναι στατική όταν το σημείο επαφής έχει ταχύτητα

Γνωρίζουμε ότι όταν έχουμε κύλιση χωρίς ολίσθηση η ταχύτητα του κέντρου μάζας είναι ίση κατά μέτρο με την ταχύτητα λόγω περιστροφής των σημείων της περιφέρειας, δηλαδή $u_0 = \omega_0 R$. Αυτό έχει σαν αποτέλεσμα το σημείο επαφής να έχει κάθε χρονική στιγμή συνολική ταχύτητα $u_{\text{συνισταμένη}} = 0 = V$



μηδέν) και έχει κατεύθυνση προς τα εμπρός αφού $u_0 > \omega_0 R$. Οι δυνάμεις που ασκούνται πάνω στον τροχό είναι αυτές του σχήματος.

A. Για την μεταφορική κίνηση του cm έχουμε : Από την ισορροπία του τροχού στον άξονα $y'g$ έχουμε : $\Sigma F_y = 0 \Rightarrow N - W = 0 \Rightarrow N = W$. Οπότε για το μέτρο της τριβής έχουμε : $T = \mu \cdot N \Rightarrow T = \mu mg$ (1)

Από τον θεμελιώδη νόμο της μηχανικής έχουμε : $\Sigma F_x = ma_{cm} \Rightarrow -T = ma_{cm} \Rightarrow$

$a_{cm} = -\mu g$ (2). Από (2) είναι φανερό ότι η a_{cm} είναι σταθερή κατά μέτρο, άρα η κίνηση του cm της σφαίρας είναι ευθύγραμμη ομαλά επιβραδυνόμενη οπότε και ισχύουν οι εξισώσεις : $u = u_0 - |a_{cm}| \cdot t \Rightarrow u = u_0 - \mu g t$ (3) $\Delta x = u_0 t - \frac{1}{2} \mu g t^2$ (4)

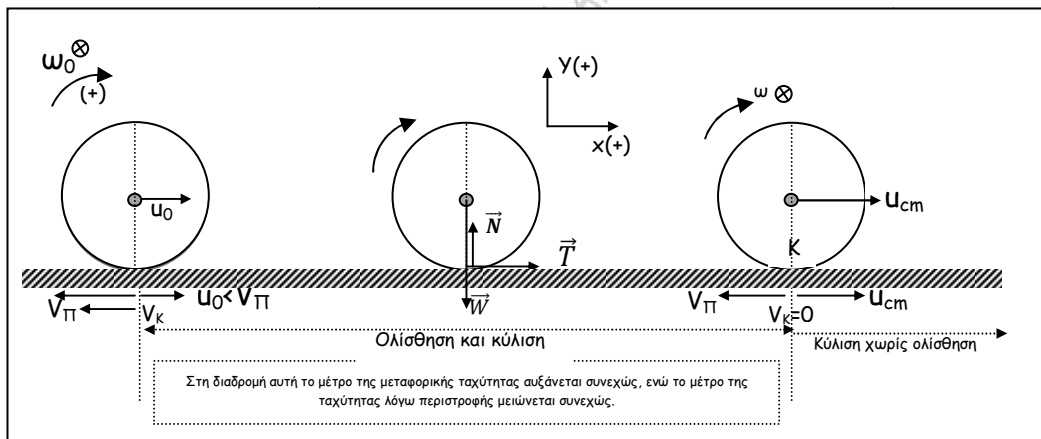
Β. Για τη στροφική κίνηση του τροχού : Από το θεμελιώδη νόμο της στροφικής κίνησης έχουμε : $\Sigma \tau_{(\omega \text{ προς το κέντρο})} = I_{(\omega \text{ προς το κέντρο})} \cdot a_{\gamma\omega\nu}$. $\omega \Rightarrow T \cdot R = \frac{2}{5} m R^2 a_{\gamma\omega\nu}$ (1)

$a_{\gamma\omega\nu} = \frac{5 \mu g}{2 R}$ (5) [= σταθερή: οπότε έχουμε ομαλά επιταχυνόμενη στροφική κίνηση].

Συνεπώς η ταχύτητα λόγω περιστροφής των σημείων της περιφέρειας δίνεται $V_{\pi} = \omega \cdot R = (\omega_0 + a_{\gamma\omega\nu} \cdot t) \cdot R \Rightarrow V_{\pi} = \omega_0 R + \frac{5}{2} \mu g t$ (6)

Η κίνηση της σφαίρας θα μετατραπεί από κίνηση με ολίσθηση σε κύλιση χωρίς ολίσθηση την χρονική στιγμή που το μέτρο της μεταφορικής ταχύτητας γίνει ίσο με το μέτρο της ταχύτητας λόγω περιστροφής των σημείων της περιφέρειας, δηλαδή όταν : $u = V_{\pi} \xrightarrow{(3),(6)} u_0 - \mu g t = \omega_0 R + \frac{5}{2} \mu g t \Rightarrow t = \frac{2}{7} \left(\frac{u_0 - \omega_0 R}{\mu g} \right)$ (7)

Β) Αν $u_0 < \omega_0 R$ τότε η συνισταμένη ταχύτητα του σημείου επαφής έχει αρνητική κατεύθυνση δηλαδή προς τα πίσω. Συνεπώς η τριβή ολισθήσεως έχει κατεύθυνση προς τα εμπρός όπως το παρακάτω σχήμα :



➤ Για την μεταφορική κίνηση του cm έχουμε : Από την ισορροπία του τροχού στον άξονα γ'γ έχουμε : $\Sigma F_y = 0 \Rightarrow N - W = 0 \Rightarrow N = W$. Οπότε για το μέτρο της τριβής έχουμε : $T = \mu \cdot N \Rightarrow T = \mu m g$ (8)

Από τον θεμελιώδη νόμο της μηχανικής έχουμε : $\Sigma F_x = m a_{cm} \Rightarrow T = m a_{cm} \Rightarrow$

$a_{cm} = \mu g$ =σταθερή (9). Αφού η a_{cm} είναι σταθερή αυτό σημαίνει ότι η κίνηση του cm είναι ευθύγραμμη ομαλά επιταχυνόμενη, συνεπώς οι εξισώσεις κίνησης είναι:

$u = u_0 + \mu g t$ (10) και $\Delta x = u_0 t + \frac{1}{2} \mu g t^2$ (11)

Για τη στροφική κίνηση έχουμε :

$\Sigma \tau_{(\omega \text{ προς το κέντρο})} = I_{(\omega \text{ προς το κέντρο})} \cdot a_{\gamma\omega\nu}$. $\omega \Rightarrow -T \cdot R = \frac{2}{5} m R^2 a_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow$

$a_{\gamma\omega\nu} = -\frac{5 \mu g}{2 R}$ (12) [=σταθερή: οπότε έχουμε ομαλά επιβραδυνόμενη στροφική κίνηση].

